# 3D-XRD による 3D 結晶方位解析 Orientation Analysis in 3D by 3D-XRD

豊橋技術科学大学 生産システム工学系 小林正和, 戸田裕之

1. はじめに

ここ数年,材料を三次元的に評価・観察する幾つもの実験手法が比較的容易に利用可能になってきた。 現実空間は三次元である。材料の本質を理解するためにこれらの評価・観察に関心が集まっている。一 昔前では,3D データは 2D に比べ膨大な量となるため,ハンドリングが困難であったが,コンピュータ の計算能力の向上により、それらを容易に扱えるようになった背景もあるだろう。

これまで、著者らの研究グループは放射光トモグラフィー(CT)を使って、金属材料の内部を三次元可 視化し、組織要因と変形や破壊の関係に関する研究<sup>1)</sup>を行っている。特に、我々のグループでは、材料 内部の変形評価の手段として、高分解能CT撮像した 3D画像に見られる組織特徴点追跡による 3Dひずみ マッピング法<sup>2)</sup>を開発してきた。この手法を使えば、Fig. 1 に示すように個々の結晶粒内部の 3Dひずみ マッピングを得ることも可能である。しかしながら、高分解能CTで内部介在物や欠陥を見ることはでき ても、結晶方位情報を得ることはできない。本研究では、CTによる 3Dひずみマッピング法と組み合わ せることで、多結晶材料内部の変形挙動の解析が大きく進展すると期待できる三次元X線回折(3D-XRD) を行った。3D-XRD<sup>3)</sup>はデンマークのRisøグループが勢力的に開発を行っている非破壊で 3Dの結晶方位 分布を得ることができる放射光を使った手法である。これまで、3D-XRDは再結晶<sup>4)</sup>、結晶粒成長<sup>5)</sup>、変 形時の格子回転<sup>6)</sup>などの観察に利用されている。本講演では、3D-XRDの開発ビームラインである欧州の 放射光施設ESRFのID11における結晶方位解析と日本の放射光施設SPring-8における結晶方位解析につ いて述べる。



Fig. 1 3D strain mapping within grains

2. 基本原理

三次元の測定であっても、X線回折の基本はよく知られたブラッグの条件のみである。

 $2dsin(\theta) = n\lambda$ 

dは格子面間隔, λは入射X線の波長, nは自然数である。ブラックの条件が満たされたときに回折点(i.e. 結晶面の向きの情報)を得ることができる。したがって,結晶面の情報を得るためにはθかλをスキャン せねばならないが, θを変えて情報を得るのが一般的である。Fig.2 に 3D-XRDのジオメトリを示す。試

Masakazu Kobayashi (Department of Production Systems Engineering, Toyohashi University of Technology, 1-1 Tempaku-cho Toyohashi Aichi 441-8580)

料をω回転させることで、 $\theta$ を変化させる。このときの、ディテクタ上の回折点( $y_{det}$ ,  $z_{det}$ )と回折の原 点( $x_l$ ,  $y_l$ )の関係は以下で与えられる。

$$y_{det} = -(L_1 - x_l)\tan(2\theta)\sin(\eta) + y_l$$
  
$$z_{det} = (L_1 - x_l)\tan(2\theta)\cos(\eta)$$

ηはビーム方向x軸回りの角度である。ωを変えて、( $y_{det}$ ,  $z_{det}$ )を計測し、 $\theta$ ,  $\eta$ ,  $x_i$ およ $U_i$ /を求めるが、 実際の計測では、試料回転軸とディテクタまでの距離、ディテクタのx軸、y軸およUz軸回りの回転を 如何に正確なものとするかが重要な問題である。また、試料をディテクタの前で回転させる配置はCT のセットアップに非常に似ている。

#### 3.1 ID11@ESRF での 3D 結晶方位解析

欧州の放射光施設ESRFの回折実験用ビームラインID11で, 3D-XRDによる 3D結晶方位解析を行った。 試料は、結晶方位測定後の放射光CTを利用した 3Dひずみマッピングのために組織調整したAl-5wt%Cu 合金である。圧延・再結晶で結晶粒サイズを調整した後、マーカーとなる粒子を析出させた。Fig. 3 に 試料作製プロセスを示す。合金板材から 0.6mm×0.6mmの断面積を持つ小試験片を作成した。Fig. 4 に 放射光を使ったマイクロトモグラフィーによるその断層像を示す。断層像において、結晶粒内に棒状で 幾分小さな、粒界に粗大なAl<sub>2</sub>Cu析出粒子が確認できる。図の下側の表面付近には鋳造過程でできたと 思われる粗大な粒子が存在している。材料の一部にはき裂が見られる。粒子サイズは、粒界上のもので 平均 2μm程度であり、結晶粒サイズはおおよそ 100~200μm程度となっている。







Fig .4 Microstructure of sample by microtomography



Fig. 5 3D-XRD set-up at ID11 in ESRF

Fig. 5 に ESRF の ID11 におけるセットアップの模式図を示す。ID11 の光源はアンジュレータで, >50keV で利用される。本実験では 69.5keV が使われた。光源からの X 線ビームはモノクロメータにより単色化され,光学ハッチへと導かれる。ビームは,湾曲させられた単結晶 Si によって集光し,スリットを通ることで,高さ 10µm で幅数 mm のフラットビームとなる。ここでビームは光源からのビーム方

向に対して数度上向きになる。それに合わせて、回転ステージおよびディテクタは水平から傾けて設置 される。回折像の取得には、大小2つの可視光変換型の2Dディテクタが使われた。試料に近接した小 さなディテクタ(画素数1536×1024,画素サイズ4.3µm)には、ダイレクトビームが当たらないよう、 可視光変換スクリーンおよびミラーにスリットが設けられている。離れた位置に設置された大きなディ テクタ(画素数2048×2048,画素サイズ50µm)の前にはダイレクトビームストップが置いてある。試 料ディテクタ間の距離は近いもの遠いもの、それぞれ、約15mmと195mmである。回転ステージ上で 試料が回転中心にあるように位置合わせを行い、試料にビームを照射し、立方晶の対称性を考慮して、 回転角度が-22.5°~22.5°および67.5°~112.5°で回折像のスキャンを行った。スキャン条件は、露光時 間2sで露光中0.5°回転させた。画像は2つのディテクタで同時に取られ、1断層のデータ(180枚)の 取得に約6分かかる。1断層の回折スキャンが終わったら、10µm 試料を下げて、繰返しスキャンする。

Fig. 6(a)に試料に近いディテクタ,(b)に試料から離れたのディテクタで同時に得られた回折像を示す。 (a)の中央に見えるのはスクリーンとミラーのスリットの影である。近傍のディテクタでは回折点の配置 は規則的でないように見えるが,離れたディテクタの(b)では回折点がリング状になっていることが分か る。母相のアルミニウムに加え,析出物のAl<sub>2</sub>Cuの回折点も出ている。



(b) Diffraction image on far field detector



結晶方位解析は、試料から離れた位置に設置した大きなディテクタから行った。結晶方位解析はビーム、回転中心およびディテクタの位置関係が重要である。これらの位置関係は、位置校正として単結晶の回折スキャンを行い、その回折データを用いて注意深く求めた。試料から離れた位置の大きなディテクタでは、Fig.6(b)で示されるように回折リングの判別が容易であることから、個々の回折点の20、す

Fig. 6 Captured diffraction images

なわち、回折面が分かる。結晶格子の面間隔が、同じまたは近くなければ、アルミニウムとAl<sub>2</sub>Cuの回 折点を分けることもできる。Fig.7に、画像解析で各回折点の位置を求め、その位置から、回折角20と ビーム方向軸回りの回転角ηを求めプロットした図を示す。図にはアルミニウムの格子定数0.405nm, X線エネルギー69.5keVのときの20位置が赤+で示されている。アルミニウムの位置以外の直線上に並 んだ回折点はAl<sub>2</sub>Cuのものであり、直線状に並んでないものはノイズである。Al<sub>2</sub>Cuの回折点およびノイ ズを取り除き、アルミニウムについてのみ20およびηから回折面の法線ベクトル方向と面間隔を逆格子 にて求めた。すべての逆格子ベクトルの中から、アルミニウムの逆格子にマッチングする組合せを選び 出す。組みによって異なる面の方向が決まれば、面法線ベクトルの差から結晶方位が決定できる。 試料から離れた位置の大きなディテクタの画素サイズは50μmであるので、回折点の原点を精度良く求 めることはできない。一方、試料に近いディテクタでは回折点の位置から回折面の判別が困難である。 そこで、試料から離れたのディテクタで特定できた結晶方位を前方のディテクタの回折像から探し出す。 そうすることで、特定の結晶粒から生じた回折点の組が特定でき、それらの位置から回折の原点である 結晶粒の位置が推定できる。これら一連の解析は、Risø DTUとESRF ID11で開発された解析ソフトウ エアFableおよびImageD11を使って行った<sup>7)</sup>。



Fig. 8 Result of 3D orientation analysis.

Fig.8に、マイクロトモグラフィーの断層像と合わせて表示した結晶方位解析結果を示す。円の色は、 球面三角形で示された結晶方位を表し、プロットした円のサイズは、因子を考慮した002面回折の強度 和に対応している。粒界上の析出物の配列から推測できる結晶粒の位置と回折原点の位置が対応してい ることが確認できる。また、回折強度と結晶粒サイズとの相関が伺える。

# 3.2 BL20XU@SPring-8 での 3D 結晶方位解析

SPring-8 の BL20XU で 3D-XRD を行った。BL20XU は CT をはじめとするイメージング用のビーム ラインである。BL20XU の第 2 ハッチにて、CT 用の機材を流用し、3D-XRD による測定を行った。回 転ステージ,ディテクタは既存の CT 用のものを用いた。ESRF では中央にスリットのある 3D-XRD 専 用のディテクタが使われているが、SPring-8 ではそのようなものは利用できない。そこでディテクタを ビームより上方に置き、回折リングの上半分のみを利用することとした。ビームより下半分の不足情報 は、立方晶系結晶の対称性を利用して回転角度ωを増すことで補う。セットアップの概略図は Fig. 9 に 示される。ESRF の回折実験用ビームライン ID11 では、一つの回折画像の取得のために回転ステージ とカメラの連動したコントロールが可能となっている。すなわち、任意の回転角度ω間を任意の秒数で 走査した画像をコントロールコマンドーつで得ることができる。一方、BL20XU の CT では通常ステー ジを一定速度で回転させ,等間隔で画像を得る。 加えて,CCD から PC への画像の転送に高速なカメラ でも約 300ms 程度の時間が必要であることも考慮し、ステージの回転を往復させ、往路では偶数番目 の画像を取得し、復路では奇数番目の画像を取得するコントロールを採用することにした。そうするこ とで、次の画像取得のまでの空き時間は、CCD から PC へのデータ転送に利用できる。 このような手法 で-180°~180°もしくは-90°~90°の回転角@の間を 1°毎に 1s または 0.5s の露光時間で撮像を行った。 露光 0.5s の条件は今回使ったのシステムで最も速く撮像できる条件である。試したディテクタサイズは、 可変倍率のレンズを使い画素数 2000×1312 で画素サイズ 6.63um と 16.9um である。 試料とディテクタ 間の距離はそれぞれ,約8mm,約19mmである。X線エネルギーはBL20XUでSi(111)二結晶モノクロ メータで利用可能な 35keV を選定した。また、3D-XRD の計測と同時に同一箇所の CT の断層像も得ら れると解析場所の確認などができ便利である。試料の確実な位置合わせと CT 撮像を行うため、マイク ロ CT 用のセットアップ(画素数 2000×1312,画素サイズ 0.5µm)も準備した。ディテクタを入れ替え ることで 3D-XRD と CT の測定が容易に行える。

試料とディテクタ間の距離およびディテクタの傾きの算出は、部分的に単結晶になっている焼なました純アルミニウムのφ25μmのワイヤーを用いて行った。3D-XRDを試した試料は、多結晶材料の変形調査のためモデル試料として作製した Al-4wt%Pb 合金である。この試料の結晶粒サイズは圧延、再結晶により約 200μm に調整されている。組織中には 1μm 程度の Pb 粒子が含まれている。Fig. 10 に画素サイズ 6.63μmのディテクタでの回折像を示す。



Fig. 9 3D-XRD set-up at BL20XU in SPring-8



Fig. 10 Diffraction snapshot in Al-4wt%Pb alloy

回折像には、幾つかの歪な形状の大きな回折点と、小さな回折点が見られる。幾つかの条件を試したところ、露光時間 0.5s のスキャンはデータの抜け落ちなく可能である。しかし、位置合せ用の \$25µm のワイヤーの回折像の回折強度を見ると、画素サイズ 6.63µm で 0.5s の露光では回折強度が不足し、画像処理で回折スポットの位置を割り出すことは難しい。この条件で撮像するなら、より X 線のフラックスが必要である。画素サイズ 6.63µm でも 1s の露光ならば、十分な回折強度が得られた。Al-4wt%Pb 試料では、結晶粒が大きいこともあり、回折強度の最も強い(111)面のスポットはディテクタのレンジをオーバーしてしまう場合があった。

#### 4. おわりに

ESRFの ID11 と SPring-8 での 3D-XRD による 3D 結晶方位測定について述べた。SEM/EBSD と同様に、材料研究に利用するなら少なくとも 1~5µm の分解能が欲しいところである。しかしながら、現状

の空間分解能はおよそ 10µm 程度である。ESRF の ID11 では、高分解能化へ向けて X 線フラックスの 向上、ディテクタの高精細化、高効率スクリーンの開発が進められている。これらを生かすには、正確 なディテクタジオメトリが得られる必要があるが、正しいディテクタジオメトリを見出すには、少なか らず経験が必要である。SPring-8 では既存機器を使っての 3D-XRD 測定を試みた。SPring-8 において は、材料研究の一つの手段として使い易い手法としてまとめあげるため、ディテクタジオメトリの影響 をできる限り受けにくい回折位置の特定方法を開発する必要があるように考えている。

## 謝 辞

本研究の大部分は、豊橋技術科学大学若手研究者育成プログラムにより、海外研修中に行ったもので ある。研修を許可くださった豊橋技術科学大学の戸田教授をはじめとする関係各位、受入先研究機関で ある Risø DTU の D. J. Jensen 博士, ESRF での実験機会を与えてくださった H. F. Poulsen 博士, ESRF の ID11 の J. Wright 博士,解析を手助け頂いた S. Schmidt 博士に感謝いたします。また、SPring-8 の 実験(課題番号:2008A1498,2009A1554)に協力くださったビームライン担当の上杉氏,竹内氏およ び鈴木氏に感謝します。本研究は科研費(20760466),(社)日本アルミニウム協会の助成を受けたも のである。

## 参考文献

- 1) 例えば, H. Toda, S. Yamamoto, M. Kobayashi, K. Uesugi, H. Zhang, Acta Materialia 56 (2008) 6027-6039.
- M. Kobayashi, H. Toda, Y. Kawai, T. Ohgaki, K. Uesugi, D. S. Wilkinson, T. Kobayashi, Y. Aoki and M. Nakazawa, High-density 3-D mapping of Internal Strain by Tracking Microstructural Features, Acta Materialia 56 (2008) 2167-8211;218
- 3) H.F. Poulsen, Three-dimensional X-ray Diffraction Microscopy, Springer, Berlin, 2004
- S. Schmidt, S. F. Nielsen, C. Gundlach, L. Margulies, X. Huang, D. Juul Jensen, SCIENCE VOL 305 9 JULY 2004.
- 5) S. Schmidt, U.L. Olsen, H.F. Poulsen, H.O. Sørensen, E.M. Lauridsen, L. Margulies, C. Mauricec and D. Juul Jensen, Scripta Materialia, 59 (2008) 491-494.
- 6) H.F. Poulsen, L. Margulies, S. Schmidt, G. Winther, Acta Materialia 51 (2003) 3821-3830.
- 7) http://sourceforge.net/apps/trac/fable/wiki/WikiStart